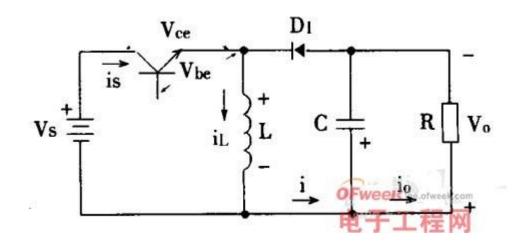
反激式(RCD)开关电源原理及设计

因该电源是公司产品的一个配套使用,且各项指标都不是要求太高,故选用 最常用的反激拓扑,这样既可以减小体积(给的体积不算大),还能降低成本, 一举双的!

反激拓扑的前身是 Buck-Boost 变换器,只不过就是在 Buck-Boost 变换器的 开关管和续流二极管之间放入一个变压器,从而实现输入与输出电气隔离的一种方式,因此,反激变换器也就是带隔离的 Buck-Boost 变换器。

先学习下 Buck-Boost 变换器



工作原理简单介绍下

- 1. 在管子打开的时候,二极管 D1 反向偏置关断,电流 Is 流过电感 L,电感电流 IL 线性上升,储存能量!
- 2. 当管子关断时, 电感电流不能突变, 电感两端电压反向为上负下正, 二极管 D1 正向偏置开通! 给电容 C 充电及负载提供能量!

3. 接着开始下个周期!

从上面工作可以看出,Buck-Boost 变换器是先储能再释放能量,VS 不直接向输出提供能量,而是管子打开时,把能量储存在电感,管子关断时,电感向输出提供能量!

根据电流的流向,可以看出上边输出电压为负输出!

根据伏秒法则

Vin*Ton=Vout*Toff

Ton=T*D

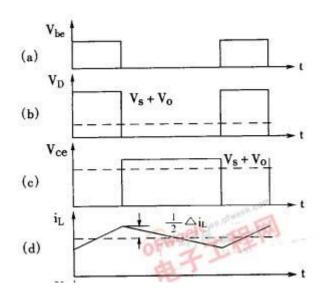
Toff=T*(1-D)

代入上式得

Vin*D=Vout*(1-D)

得到输出电压和占空比的关系 Vout=Vin*D/(1-D)

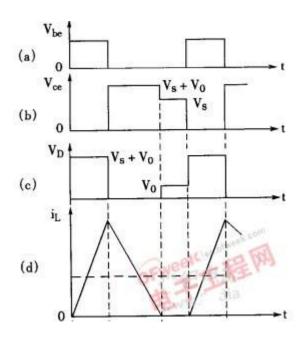
看下主要工作波形



从波形图上可以看出,晶体管和二极管 D1 承受的电压应力都为 Vs+Vo(也就是 Vin+Vout);

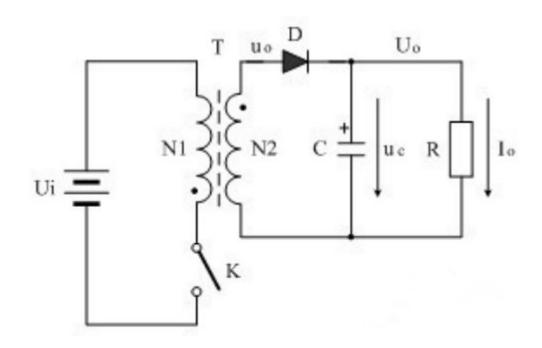
再看最后一个图, 电感电流始终没有降到 0, 所以这种工作模式为电流连续模式 (Ccm 模式)。

如果再此状态下把电感的电感量减小,减到一定条件下,会出现这个波形!



从上图可以看出, 电感电流始终降到 0 后再到最大, 所以这种模式叫不连续模式(DCM 模式)。

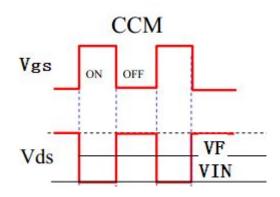
把上边的 Buck-Boost 变换器的开关管和续流管之间加上一个变压器就会变成反激变换器!



还是和上边一样, 先把原理大概讲下:

- 1. 开关开通,变压器初级电感电流在输入电压的作用下线性上升,储存能量。 变压器初级感应电压到次级,次级二极管 D 反向偏置关断。
- 2. 开关关断,初级电流被关断,由于电感电流不能突变,电感电压反向(为上负下正),变压器初级感应到次级,次级二极管正向偏置导通,给 C 充电和向负载提供能量!
- 3. 开始下个周期。以上假设 C 的容量足够大,在二极管关断期间(开关开通期间)给负载提供能量!

咱先看下在理想情况下的 VDS 波形



上面说的是指变压器和开关都是理想工作状态!

从图上可以看出 Vds 是由 VIN 和 VF 组成, VIN 大家可以理解是输入电压,那 VF 呢?

这里我们引出一个反激的重要参数:反射电压即 VF,指次级输出电压按照 初次级的砸比反射到初级的电压。可以用公式表示为 VF=VOUT/(NS/NP),(因分析的是理想情况,这里我们忽略了整流管的管压降,实际是要考虑进去的)

式中 VF 为反射电压;

VOUT 为输出电压:

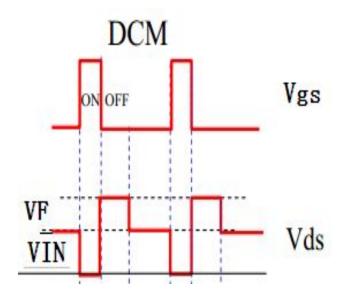
NS 为次级匝数;

NP 为初级匝数。

比如,一个反激变换器的匝比为 NP: NS=6: 1,输出电压为 12V,那么可以求出反射电压 VF=12/(1/6)=72V。

上边是一个连续模式(CCM模式)的理想工作波形。

下面咱在看一个非连续模式(DCM模式)的理想工作波形

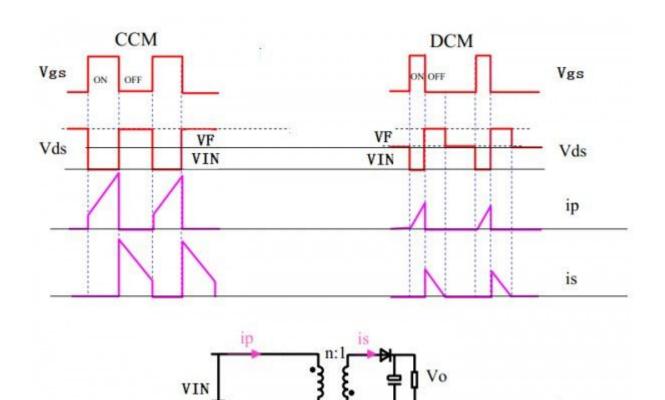


从图上可以看出 DCM 的 Vds 也是由 VIN 和 VF 组成,只不过有一段时间 VF 为 0,这段时候是初级电流降为 0,次级电流也降为 0。

那么到底反激变化器怎么区分是工作在连续模式 (CCM) 还是非连续模式 (DCM)?

是看初级电感电流是否降到 0 为分界点吗,NO, 反激变换器的 CCM 和 DCM 分界点不是按照初级电感电流是否到 0 来分界的, 而是根据初次级的电流是否到 0 来分界的。

如图所示



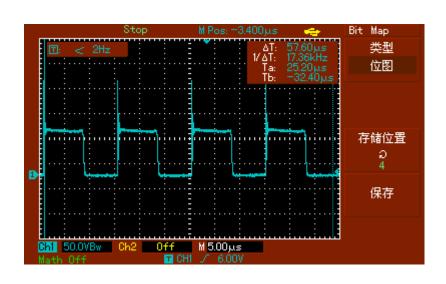
从图上可以看出只要初级电流和次级电流不同时为零,就是连续模式(CCM);

只要初级电流和次级电流同时为零,便是不连续模式(DCM);

Vds

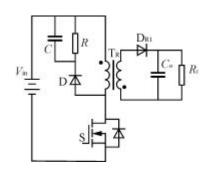
介于这俩之间的是过度模式,也叫临界模式(CRM)。

以上说的都是理想情况,但实际应用中变压器是存在漏感的(漏感的能量是不会耦合到次级的),MOS 管也不是理想的开关,还有 PCB 板的布局及走线带来的杂散电感,使得 MOS 的 Vds 波形往往大于 VIN+VF。类似于下图



这个图是一个 48V 入的反激电源。

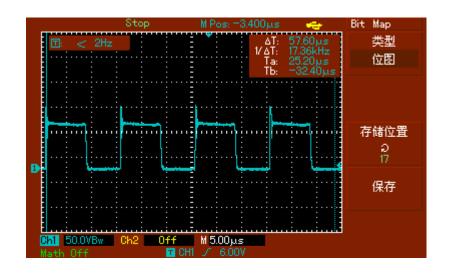
从图上看到 MOS 的 Vds 有个很大的尖峰,我用的 200V 的 MOS,尖峰到了 196 了。这是尖峰是由于漏感造成的,上边说到漏感的能量不能耦合到次级,那么 MOS 关断的时候,漏感电流也不能突变,所以会产生个很高的感应电动势,因无 法耦合到次级,会产生个很高的电压尖峰,可能会超过 MOS 的耐压值而损坏 MOS 管,所以我们实际使用时会在初级加一个 RCD 吸收电路,把尖峰尽可能的吸到最低值,来确保 MOS 管工作在安全电压。具体 RCD 吸收电路图如下



简单分析下工作原理

- 1. 当开关 S 开通时, 二极管 D 反骗而截至。电感储存能量。
- 2 当开关 S 关断时,电感电压反向,把漏感能量储存在 C 中,然后通过 R 释放掉。细心的朋友可能会发现,当开关关断的时候,这个 RCD 电路和次级的电路是一模一样的,D 整流,C 滤波。R 相当于负载。只不过输出电压不是 VO,而变成了次级反射到初级的电压 VF。所以,注意了,R 的值不能取得太小,太小了损耗严重,影响效率。而且电阻的功率会变的很大!

下边来个加了 RCD 吸收的波形



关于 RCD 吸收的选取网上有很多文章, 在以后我会介绍下!

面讲下变压器的设计方法!

变压器的设计方法有多种,个人感觉适合自己的才是最好的,选择一个你自己最熟悉的,能够理解的才是最好的!

我先介绍下一种设计方法:

- 1. 先确定输入电压,一般是按照最低输入直流电压计算 VINmin 计算
- A. 要是直流输入按直流的最低输入来计算:
- B. 要是输入为交流电,一般对于单相交流整流用电容滤波,直流电压不会超过交流输入电压有效值的 1.4 倍,也不低于 1.2 倍。

列如,全范围交流输入 85-265VAC 的电源,一般按 85VAC 时计算,那 VINmin=85*1.2=102V,一般会取整数按 100VDC 计算。

2. 确定导通时间 Ton

导通时间 Ton=T*D

- T 为周期 T=1/F
- D 为最大占空比,一般在最低输入电压的时候, D 会最大,保证输出稳定。

注意大的占空比可以降低初级的电流有效值,和 MOS 的导通损耗,但是根据伏秒法则,初级占空比大了,次级的肯定会小,那么次级的峰值电流会变大,电流有效值变大,会导致输出纹波变大!所以,一般单端反激拓扑的占空比选取不要超过 0.5。

而且一般的电流控制模式,占空比大于 0.5 要加斜率补偿的,对调试是个难度。

还有一重要的是你的占空比决定你的匝比,匝比决定啥,嘿嘿,反射电压 VF, 忘了再去上边看下,再加上你漏感引起的尖峰,最终影响你 MOS 的耐压。占空比越小匝比越小,反射电压 VF 越低,MOS 的电压应力小。反之 MOS 的电压应力大,所以占空比要考虑好了。要保证再最高电压下你的 VDS 电压在 MOS 的规定电压以下,最好是降额使用,流出足够的余量来!

列如,电源的开关频率为 100K,最低输入时的最大占空比为 0.4,那 $T=1/100000=10\,\mu$ S,那么 $T=1/100000=10\,\mu$ S,那么 $T=1/100000=10\,\mu$ S,

3. 确定磁芯的有效面积 AE

AE 一般会在磁芯的资料中给出。

4. 计算初级匝数 NP

NP=VINmin*Ton/ Δ B*AE

式中 VINmin 为直流最低输入电压;

Ton 为导通时间

AE 为磁芯的有效面积

 ΔB 为磁感应强度变化量,这个值和磁芯材质,及温升等有关,一般考经验来选取,在 0.1-0.3 之间,取得越大,余量越小,变压器在极端情况下越容易饱和!俺一般取 0.2。

5. 计算次级匝数 NS

 $NS= (V_O+V_d) * (1-D)*NP/VINmin*D$

式中 Vo 为输出电压

Vd 为二极管管压降

D为占空比

NP 为初级匝数

VINmin 为最低输入电压

6. 确定次级整流二极管的应力 VDR

上边算出变压器的初级匝数 NP 和次级匝数 NS 后,就可以得出次级整流二极管的电压应力

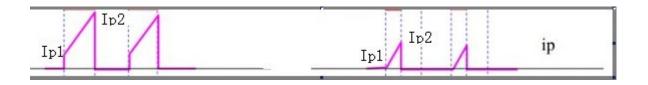
VDR= (VINmax*NS/NP)+VOUT

式中 VINmax 为最大输入电压,要保证在最高输入电压下你的二极管的电压应力不超标。一般算出来的这个 VDR 还要考虑降额使用,所以二极管的耐压要高于这个 VDR 值。

一般还要在整流管上并一个 RC 吸收,从而降低二极管反向回复时间造成的电压尖峰! 尤其是 CCM 模式的时候!

7. 确定初级电感量 LP

确定电感量之前我们先看下上边的两个电流图



对于上图是两种工作模式的初级电感电流波形,我加了两个参数 Ip1 和 Ip2;

Ip1 对应最低输入电流

Ip2 对应最高峰值电流

有上边这两个我们也就可以算出平均电流 Iavg 了

Iavg= (Ip1+Ip2) Dmax/2

式中 Dmax 为最大占空比

如果输出功率为 Pout, 电源效率为 H, 那么

Pout/H=VINmin*Iavg=VINmin* (Ip1+Ip2) Dmax/2

得出 Ip1+Ip2=2Pout/VINmin*Dmax*H

然后就可以计算 Ip1 和 Ip2 的值了

对于 DCM 来说, 电流是降到零的, 所以 Ip1 为零

对于 CCM 来说 Ip1 和 Ip2 都是未知数,又出来个经验选择了,一般取 Ip2=(2-3) Ip1,不能取得太小,太小了会有一个低电流斜率,虽然这样损耗小点,但容易使变压器产生磁饱和,也容易使系统产生震荡!俺一般取 Ip2=3Ip1。

计算出 Ip1 和 Ip2 后,这时候可以计算初级的电感量了

在 Ton 内电流的变化量 Δ I=Ip2-Ip1

根据 (VINmin/LP) *Ton=/ΔI

得出 LP=VINmin*Ton/ΔI

到此变压器的初级电感量计算完毕,变压器的参数也计算完毕!

还有一种计算方法,就是按照上边的确定初级电感量的方法先确定电感量,然后来选择磁芯,选择磁芯的方法有很多种,一般最常用的是 AP 法

这个公式是看资料上的,具体我也没推倒过具体可以看看赵修科老师的那本 《开关电源中的磁性元器件》。

式中 L 为初级电感量也就是 LP

Isp 为初级峰值电流 Ip 也就是 Δ I,

I1L 为满载初级电流有效值,但我往往会把 Isp 和 I1L 看成是一个,都是初级的峰值电流,所以仁者见仁智者见智,大家可以到应用时具体的来微调!

Bmax 为磁感应强度变化量也就是 ΔB. 这个取值和上边一样,取得太大,磁芯小但容易饱和,而取得太小磁芯的体积又很大,所以一般折中取值!而且和频率关系也很大,要是频率很高,建议取小点,因为频率高了损耗也大,变压器大了有利于散热俺经常取 0.2!

K1 = Imax * Ko * 10 - 4

其中 Jmax 为最大电流密度 俺一般取 450A/平方厘米。但赵老师书里取得是 420A/平方厘米

Ko 为窗口面积,有的也叫窗口利用率吧,一般取 0.2-0.4,具体要看绕线的结构了,比如加不加挡墙等因素,所以选取时要充分考虑,免得因取得变压器太小,结构要求苛刻而绕不下,导致项目失败!

10-4 是由米变厘米的系数

所以上式整理下可得

AP=Aw*Ae= (LP*IP2*104/450* Δ B*Ko) 4/3Cm4

计算出了 AP 就可以找到合适的磁芯, 然后找到 Ae 再根据式

NP=LP*IP/ ΔB*Ae

$$AP = A_W \operatorname{Ae} = \left[\frac{LI_{Sp}}{B_{\text{max}}} \cdot \frac{I_{1L}}{K_1} \right]^{4/3} \text{cm}^4$$

式中 LP 就是上边算得初级电感量

IP 为初级峰值电流

ΔB为磁感应强度变化量

AE 为磁芯的有效面积

后边的次级匝数 NS 和次级整流二极管电压应力的确定就和上边的步骤 5 和 6 一样了!

那这两种初级匝数 NP 的确定方法到底哪个对呢,可以告诉大家都对。根据电磁磁感应定律:

(VINmin/LP) *Ton=IP

所以 VINmin*Ton=L*Ip

所以这两个从本质上式一样的。

所以个人觉得第一个适合有经验的工程师,可以凭经验来选择变压器,然后来计算变压器参数而第二种适合初学者,先确定变压器再算变压器参数,免得因自己经验不足而走了弯路!

变压器说到这把,以上是自己的个人意见,欢迎大家批评指正。其实设计出来的参数仅供参考,由于变压器的漏感,PCB的布局,走线等因素会在调试时做微调,最后做出一个最优的、可靠的产品!